

# Fluxo de Custo Mínimo com Escala nos Custos

Autor: Mário César San Felice

Fonte: Livro de Ahuja, Magnanti e Orlin.

2 de dezembro de 2010, IC-Unicamp.

# Estrutura da Apresentação

- Notações e Suposições
- Otimalidade Aproximada
- Descrição do Algoritmo
- Análise do Algoritmo

# Notações e Suposições

- $G = (N, A)$  é nosso grafo dirigido.
- Para toda aresta  $(i, j) \in A$  temos  $c_{ij} \geq 0$  e  $u_{ij} \geq 0$ .
- Para todo vértice  $i \in N$  temos oferta  $b(i)$ .
- Custos, capacidades e ofertas são inteiros.

# Notações e Suposições

- $C = \max_{(i,j) \in A} c_{ij}$ .
- $U = \max\{\max_{(i,j) \in A} u_{ij}, \max_{i \in N} |b(i)|\}$ .
- $\sum_{i \in N} b(x) = 0$ .
- O problema tem solução viável.

# Notações e Suposições

- $G(x) = (N, A(x))$  é o digrafo residual de  $G$  e  $x$ .
- Para toda aresta  $(i, j) \in A$ , se  $x_{ij} < u_{ij}$  então  $(i, j)$  está em  $A(x)$  com custo  $c_{ij}$  e capacidade  $r_{ij} = u_{ij} - x_{ij}$ .
- Para toda aresta  $(i, j) \in A$ , se  $x_{ij} > 0$  então  $(j, i)$  está em  $A(x)$  com custo  $-c_{ij}$  e capacidade  $r_{ji} = x_{ij}$ .
- Todo vértice  $i \in N$  com oferta  $b(i)$  terá oferta igual a  $b(i) + x(\delta^-(i)) - x(\delta^+(i))$  em  $G(x)$ .

# Notações e Suposições

- Para todo  $i$  em  $N$  representamos por  $\pi(i)$  a variável dual que representa o potencial de  $i$ .
- Para toda aresta  $(i, j)$  em  $A$  ou  $A(x)$  definimos o custo reduzido  $c_{ij}^{\pi} = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)$ .

# Otimidade Aproximada

- Dado um fluxo ou pseudo-fluxo  $x$  e um  $\epsilon > 0$  dizemos que  $x$  é  $\epsilon$ -ótimo se existe  $\pi$  tal que o par  $(x, \pi)$  satisfaz:
  - se  $c_{ij}^{\pi} > \epsilon$  então  $x_{ij} = 0$ .
  - se  $-\epsilon \leq c_{ij}^{\pi} \leq \epsilon$  então  $0 \leq x_{ij} \leq u_{ij}$ .
  - se  $c_{ij}^{\pi} < -\epsilon$  então  $x_{ij} = u_{ij}$ .
- Notem que quando  $\epsilon = 0$  temos as condições de otimalidade.

# Otimidade Aproximada

- Em  $G(x)$  as condições de  $\epsilon$ -otimalidade são simplificadas, de modo que  $x$  é  $\epsilon$ -ótimo se, para toda aresta  $(i, j)$  em  $A(x)$ , temos  $c_{ij}^\pi \geq -\epsilon$ .
- Vamos mostrar isto tomando uma aresta  $(i, j)$  em  $A$  e considerando os diferentes valores de fluxo que podem passar por ela.
- Se  $x_{ij} = 0$  então temos de mostrar que  $c_{ij}^\pi \geq -\epsilon$ . Mas sabemos que  $(i, j)$  está em  $A(x)$ . Portanto  $c_{ij}^\pi = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j) \geq -\epsilon$ .

# Otimidade Aproximada

- Se  $x_{ij} = u_{ij}$  então temos de mostrar que  $c_{ij}^{\pi} \leq \epsilon$ . Mas sabemos que  $(j, i)$  está em  $A(x)$ . Portanto
$$c_{ji}^{\pi} = -c_{ij} - \pi(j) + \pi(i) \geq -\epsilon. \text{ Logo}$$
$$c_{ij}^{\pi} = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j) \leq \epsilon.$$
- Por fim, se  $0 \leq x_{ij} \leq u_{ij}$  então temos de mostrar que  $-\epsilon \leq c_{ij}^{\pi} \leq \epsilon$ . Mas sabemos que  $(i, j)$  e  $(j, i)$  estão em  $A(x)$ . Portanto  $c_{ij}^{\pi} \geq -\epsilon$  e  $c_{ji}^{\pi} = -c_{ij}^{\pi} \leq \epsilon$ .  $\square$

## Lema

*Qualquer fluxo viável para o problema de fluxo de custo mínimo é  $\epsilon$ -ótimo se  $\epsilon \geq C$ . Além disso, se  $\epsilon < 1/n$  então qualquer fluxo factível  $\epsilon$ -ótimo é de custo mínimo.*

- Sendo  $x$  um fluxo viável e  $\pi = 0$  temos  $c_{ij}^{\pi} = c_{ij} \geq -C \geq -\epsilon$ . Logo  $x$  é  $\epsilon$ -ótimo.
- Agora consideramos um fluxo  $\epsilon$ -ótimo  $x$  para  $\epsilon < 1/n$  e um potencial  $\pi$ .

# Otimidade Aproximada

- Consideramos um circuito orientado  $W$  em  $G(x)$ .
- Para toda aresta  $(i, j) \in A$  temos que  $c_{ij}^{\pi} \geq -\epsilon > -1/n$ .
- Logo  $\sum_{(i,j) \in W} c_{ij}^{\pi} \geq -\epsilon n > -1$ .
- Como os custos são inteiros temos que o custo reduzido do circuito é não negativo.

# Otimidade Aproximada

- Notem que:

$$\begin{aligned}\sum_{(i,j) \in W} c_{ij}^{\pi} &= \sum_{(i,j) \in W} (c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)) \\ &= \sum_{(i,j) \in W} c_{ij}.\end{aligned}$$

- Logo  $G(x)$  não tem circuitos de custo negativo o que implica que  $x$  é um fluxo de custo mínimo.  $\square$

# Descrição do Algoritmo

## Algoritmo *fluxo-mínimo-com-escala-nos-custos*

- 1  $\pi = 0$
- 2  $\epsilon = C$
- 3 Obtenha um fluxo viável  $x$
- 4 **enquanto**  $\epsilon \geq 1/n$  **faça**
  - 1 *melhore-aproximação*( $\epsilon, x, \pi$ )
  - 2  $\epsilon = \epsilon/2$
- 5 Devolva  $x$ .

# Descrição do Algoritmo

- Dizemos que um vértice  $i$  é ativo se seu excesso  $e(i) > 0$ .
- Dizemos que uma aresta  $(i, j)$  é admissível se  $0 > c_{ij}^\pi \geq -\epsilon/2$ .

# Descrição do Algoritmo

**Algoritmo** *melhore-aproximação*( $\epsilon, x, \pi$ )

- 1 **para** toda aresta  $(i, j) \in A$  **faça**
  - 1 **se**  $c_{ij}^\pi > 0$  **então**  $x_{ij} = 0$
  - 2 **senão se**  $c_{ij}^\pi < 0$  **então**  $x_{ij} = u_{ij}$
- 2 calcule os excessos dos vértices
- 3 **enquanto** existe um vértice ativo **faça**
  - 1 pegue um vértice ativo  $i$
  - 2 *envie/desloque*( $i$ )

# Descrição do Algoritmo

**Algoritmo** *envie/desloque*( $i$ )

- 1 **se**  $G(x)$  contém uma aresta admissível  $(i, j) \in A$
- 2 **então** envie  $\delta = \min\{e(i), r_{ij}\}$  unidades de fluxo de  $i$  para  $j$ .
- 3 **senão**  $\pi(i) = \pi(i) + \epsilon/2$

# Descrição do Algoritmo

- Dizemos que um envio através de uma aresta  $(i, j)$  é saturante se  $\delta = r_{ij}$ .
- Caso contrário dizemos que o envio é não saturante.

# Análise do Algoritmo

## Lema

*A função melhora-aproximação mantém um pseudofluxo  $\epsilon/2$ -ótimo e termina com um fluxo  $\epsilon/2$ -ótimo.*

- Vamos provar usando indução no número de envios e deslocamentos.
- No caso base analisamos o pseudofluxo inicial.
- Nele toda aresta com custo reduzido positivo tem fluxo igual a zero e toda aresta com custo reduzido negativo tem fluxo igual à sua capacidade.
- Logo temos um pseudofluxo 0-ótimo, logo ele também é  $\epsilon/2$ -ótimo.

# Análise do Algoritmo

- Num envio através de uma aresta  $(i, j)$  sabemos que  $c_{ij}^\pi < 0$  e podemos adicionar a aresta  $(j, i)$  a  $G(x)$ .
- Notem que:

$$\begin{aligned}c_{ji}^\pi &= -c_{ij} - \pi(j) + \pi(i) \\ &= -(c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)) \\ &= -c_{ij}^\pi > 0.\end{aligned}$$

- Portanto  $(j, i)$  não viola a condição de  $\epsilon/2$  otimalidade.

# Análise do Algoritmo

- Num deslocamento de um vértice  $i$  sabemos que  $c_{ij}^\pi \geq 0$  para toda aresta  $(i, j)$  saindo de  $i$ .
- Como  $\pi(i)$  aumenta de  $\epsilon/2$  temos que  $c_{ij}^\pi = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)$  diminui de  $\epsilon/2$ .
- Como  $c_{ij}^\pi \geq -\epsilon/2$  respeita a condição de  $\epsilon/2$  otimalidade as arestas que saem de  $i$  não violam a condição.
- Quanto às arestas  $(j, i)$  chegando em  $i$  temos que  $c_{ji}^\pi = c_{ji} - \pi(j) + \pi(i)$  aumenta de  $\epsilon/2$ .
- Portanto as arestas que chegam em  $i$  continuam respeitando a condição de  $\epsilon/2$  otimalidade.  $\square$

# Análise do Algoritmo

- Agora vamos analisar a complexidade de tempo do algoritmo.
- Para tanto vamos contabilizar o número de operações de deslocamentos, envios saturantes e envios não saturantes.

## Lema

*O potencial de qualquer vértice sofre no máximo  $3n$  deslocamentos durante uma execução da função *melhore-aproximação*.*

- Seja  $x$  um pseudofluxo  $\epsilon/2$ -ótimo qualquer da chamada atual de *melhore-aproximação*.
- Seja  $x'$  o fluxo  $\epsilon$ -ótimo devolvido pela chamada anterior de *melhore-aproximação*.
- Sejam  $\pi$  e  $\pi'$  os potenciais dos vértices correspondentes a  $x$  e  $x'$ , respectivamente.

# Análise do Algoritmo

- Vamos usar sem provar o fato de que, para todo vértice  $i^*$  com excesso existe um vértice  $j^*$  com déficit, para o qual existe um conjunto de vértices que forma um caminho  $P$  em  $G(x)$  indo de  $i^*$  até  $j^*$  e um caminho  $P'$  em  $G(x')$  indo de  $j^*$  até  $i^*$ .

# Análise do Algoritmo

- Como  $x$  é um pseudofluxo  $\epsilon/2$ -ótimo para toda aresta  $(i, j)$  em  $G(x)$  temos  $c_{ij}^\pi \geq -\epsilon/2$ . Logo  
$$\sum_{(i,j) \in P} c_{ij}^\pi \geq -n\epsilon/2.$$

- Sabendo que  $c_{ij}^\pi = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)$  temos:

$$\begin{aligned} \sum_{(i,j) \in P} c_{ij}^\pi &= \sum_{(i,j) \in P} (c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)) \\ &= \sum_{(i,j) \in P} c_{ij} - \pi(i^*) + \pi(j^*) \\ &\geq -n\epsilon/2. \end{aligned}$$

- Portanto:

$$\pi(i^*) - \sum_{(i,j) \in P} c_{ij} \leq n\epsilon/2 + \pi(j^*). \quad (1)$$

# Análise do Algoritmo

- De modo semelhante, como  $x'$  é um fluxo  $\epsilon$ -ótimo para toda aresta  $(i, j)$  em  $G(x')$  temos  $c_{ij}^{\pi'} \geq -\epsilon$ . Logo

$$\sum_{(j,i) \in P'} c_{ji}^{\pi'} \geq -n\epsilon.$$

- Sabendo que  $c_{ji}^{\pi'} = -c_{ij} - \pi'(j) + \pi'(i)$  temos:

$$\begin{aligned} \sum_{(j,i) \in P'} c_{ji}^{\pi'} &= \sum_{(j,i) \in P'} (-c_{ij} - \pi'(j) + \pi'(i)) \\ &= - \sum_{(j,i) \in P'} c_{ij} - \pi'(j^*) + \pi'(i^*) \\ &\geq -n\epsilon. \end{aligned}$$

- Portanto:

$$\sum_{(j,i) \in P'} c_{ij} - \pi'(i^*) \leq n\epsilon - \pi'(j^*). \quad (2)$$

# Análise do Algoritmo

- Somando as inequações (1) e (2) temos  $\pi(i^*) - \pi'(i^*) \leq 3n\epsilon/2 + \pi(j^*) - \pi'(j^*)$ .
- Como, por hipótese,  $j^*$  tem excesso negativo ele nunca é escolhido para uma operação de deslocamento.
- Logo  $\pi(j^*) = \pi'(j^*)$  e  $\pi(i^*) - \pi'(i^*) \leq 3n\epsilon/2$ .
- Mas, em cada operação de deslocamento o potencial do vértice é aumentado de  $\epsilon/2$ .
- Logo o número de operações de deslocamento sofridas por um vértice numa execução da função *melhore-aproximação* é no máximo  $3n$ .  $\square$

## Lema

*A função melhore-aproximação realiza  $O(nm)$  envios saturantes.*

- Vamos limitar o número de envios saturantes por aresta mostrando que entre dois envios saturantes na mesma aresta é necessário que os dois extremos desta sofram operações de deslocamento.
- Para tanto basta tomar uma aresta  $(i, j)$  e considerar que esta sofreu um envio saturante. Neste caso sabemos que  $c_{ij}^{\pi} < 0$ .

# Análise do Algoritmo

- Antes que possa ser enviado mais fluxo através de  $(i, j)$  deve ser enviado fluxo através de  $(j, i)$ . Para tanto é necessário que  $c_{ji}^\pi < 0$ .
- Neste caso temos:

$$\begin{aligned}c_{ij}^\pi &= c_{ij} - \pi(i) + \pi(j) \\ &= -c_{ji} + \pi(j) - \pi(i) \\ &= -c_{ji}^\pi > 0.\end{aligned}$$

- Isto só acontece se  $j$  for deslocado.

# Análise do Algoritmo

- De modo semelhante, para voltar a enviar fluxo por  $(i, j)$  é necessário que  $c_{ij}^{\pi} < 0$ .
- Para tanto o vértice  $i$  precisa ser deslocado.
- Mas o lema anterior limitou em  $O(n)$  o número de deslocamentos que cada vértice sofre numa execução de *melhore-aproximação*.
- Logo o número total de envios saturantes é  $O(nm)$ .  $\square$

# Análise do Algoritmo

- Agora resta limitar o número de envios não saturantes.
- Para tanto definimos o grafo admissível  $G'(x)$ , que corresponde ao grafo residual  $G(x)$  restrito às arestas  $(i, j)$  admissíveis, ou seja, com  $0 > c_{ij}^\pi \geq -\epsilon/2$ .

# Análise do Algoritmo

## Lema

*O grafo admissível  $G'(x)$  é sempre acíclico ao longo da execução de melhora-aproximação.*

- Vamos provar usando indução no número de envios e deslocamentos.
- No caso base temos que o grafo admissível inicial não possui arestas.
- Isto vale porque toda aresta  $(i, j)$  com  $c_{ij}^{\pi} < 0$  tem fluxo  $x_{ij} = u_{ij}$  e, portanto, não está no grafo residual  $G(x)$ .
- Assim  $G'(x)$  inicial é trivialmente acíclico.

# Análise do Algoritmo

- Num envio através de uma aresta  $(i, j)$  é possível que sua inversa  $(j, i)$  seja adicionada ao grafo residual  $G(x)$ .
- Mas sabemos que  $(i, j)$  é admissível, ou seja,  $c_{ij}^\pi < 0$ .  
Logo:

$$\begin{aligned}c_{ji}^\pi &= -c_{ij} - \pi(j) + \pi(i) \\ &= -(c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)) \\ &= -c_{ij}^\pi \\ &> 0.\end{aligned}$$

- Portanto  $(j, i)$  não é adicionada no grafo admissível  $G'(x)$ . Logo envios não criam circuitos em  $G'(x)$ .

# Análise do Algoritmo

- Numa operação de deslocamento em um vértice ativo  $i$  temos que  $\pi(i)$  aumenta de  $\epsilon/2$ .
- Se  $i$  sofre um deslocamento é porque toda aresta  $(i, j)$  que sai de  $i$  tem custo reduzido  $c_{ij}^{\pi} \geq 0$ .
- Depois do deslocamento estas arestas tem seu custo reduzido  $c_{ij}^{\pi} = c_{ij} - \pi(i) + \pi(j)$  diminuído de  $\epsilon/2$  podendo ser acrescentadas em  $G'(x)$ .

# Análise do Algoritmo

- Mas, toda aresta  $(j, i)$  incidente em  $i$  tem seu custo reduzido  $c_{ji}^{\pi} = c_{ji} - \pi(j) + \pi(i)$  aumentado de  $\epsilon/2$ .
- Para toda aresta  $(j, i)$  em  $G(x)$  vale que  $c(j, i) \geq -\epsilon/2$ .
- Assim, depois do aumento em  $\pi(i)$  as arestas incidentes em  $i$  se tornam inadmissíveis.
- Logo a operação de deslocamento não pode produzir circuitos e o resultado segue.  $\square$

## Lema

*A função melhora-aproximação realiza  $O(n^2m)$  envios não saturantes.*

- Nesta prova vamos utilizar uma função potencial  $\Phi$ .
- Primeiro definimos, para todo vértice  $i$ , a função  $g(i)$  como sendo o número de vértices alcançáveis a partir de  $i$  no grafo admissível  $G'(x)$ .
- Nesta definição consideramos que todo vértice alcança a si mesmo, assim  $g(i) \geq 1$  para todo vértice  $i$ .

# Análise do Algoritmo

- Definimos nossa função potencial

$$\Phi = \sum_{i \text{ ativos}} g(i).$$

- Uma observação importante para a prova é que  $\Phi \geq 0$ .

# Análise do Algoritmo

- Vamos limitar o valor que  $\Phi$  pode alcançar ao longo de uma execução de *melhore-aproximação*.
- Primeiro limitamos o valor inicial de  $\Phi$ .
- Como no início o grafo admissível  $G'(x)$  não possui arestas, para todo vértice  $i$  temos  $g(i) = 1$ .
- Portanto o valor inicial de  $\Phi \leq n$ .

# Análise do Algoritmo

- Vamos limitar o aumento em  $\Phi$  decorrente de envios saturantes.
- Quando ocorre um envio saturante numa aresta  $(i, j)$  o vértice  $j$  pode se tornar ativo.
- Com isso  $\Phi$  pode aumentar de  $g(j) \leq n$ .
- Como o número de envios saturantes é  $O(nm)$  temos que o aumento em  $\Phi$  por conta destes envios é  $O(n^2m)$ .

# Análise do Algoritmo

- Vamos limitar o aumento em  $\Phi$  decorrente de deslocamentos.
- Quando ocorre um deslocamento num vértice  $i$  podem surgir novas arestas admissíveis incidentes do tipo  $(i, j)$ .
- Com isso  $i$  pode passar a alcançar novos vértices fazendo com que  $g(i)$  aumente de no máximo  $n$ .

# Análise do Algoritmo

- Por outro lado o deslocamento torna todas as arestas do tipo  $(j, i)$  que chegam em  $i$  inadmissíveis.
- Por isso para qualquer  $k \neq i$  temos que  $g(k)$  não se altera.
- Assim, o aumento em  $\Phi$  por deslocamento é de no máximo  $n$ .
- Como o número de deslocamentos por vértice numa execução de *melhore-aproximação* é  $O(n)$  temos que o aumento total de  $\Phi$  decorrente de deslocamentos é  $O(n^3)$ .

# Análise do Algoritmo

- Por fim vamos analisar a variação em  $\Phi$  decorrente de envios não saturantes.
- Quando ocorre um envio não saturante numa aresta  $(i, j)$  o vértice  $j$  pode se tornar ativo e, com certeza, o vértice  $i$  se torna inativo.
- Podemos perceber que todo vértice alcançável a partir de  $j$  também é alcançável a partir de  $i$ , pois  $(i, j)$  é admissível.

# Análise do Algoritmo

- No entanto,  $i$  não é alcançável a partir de  $j$ , pois  $G'(x)$  é acíclica.
- Portanto  $g(j) \leq g(i) - 1$ .
- Logo, para cada envio não saturante  $\Phi$  diminui de pelo menos uma unidade.
- Como  $\Phi$  é não negativa, o número de envios não saturantes é limitado pelo valor máximo que  $\Phi$  pode alcançar, que é  $O(n) + O(n^2m) + O(n^3) = O(n^2m)$ .  $\square$

## Teorema

*O algoritmo de fluxo de custo mínimo com escala nos custos tem complexidade de tempo  $O(n^2 m \log(nC))$ .*

- Primeiro vamos analisar a complexidade de tempo da função *melhore-aproximação*.
- Ao longo da execução da função encontrar arestas admissíveis leva tempo  $O(nm)$  e o custo para encontrar vértices ativos pode ser embutido neste custo.

# Análise do Algoritmo

- Sabemos que as operações de envio e deslocamento tem complexidade de tempo  $O(1)$ .
- Portanto, o custo total dos deslocamentos é  $O(n^2)$ , dos envios saturantes é  $O(nm)$  e dos envios não saturantes é  $O(n^2m)$ .
- Assim a complexidade de tempo da função *melhore-aproximação* é  $O(n^2m)$ .

# Análise do Algoritmo

- A função principal do algoritmo executa  $1 + \lceil \log(nC) \rceil$  chamadas por *melhore-aproximação*.
- Assim chegamos à complexidade de tempo  $O(n^2 m \log(nC))$  enunciada no lema.  $\square$
- De modo semelhante ao que acontece com o algoritmo de préfluxo, a complexidade de tempo deste algoritmo pode ser melhorada através de escolhas apropriadas dos vértices ativos.



Ravindra K. Ahuja, Thomas L. Magnanti e James B. Orlin.

*Network Flows: Theory, Algorithms and Applications.*  
Prentice-Hall, 1993.