

# Projeto e Análise de Algoritmos (PAA)

## Caminhos Mínimos de Todos para Todos, Algoritmo de Johnson

### O problema dos caminhos mínimos de todos para todos

Neste problema recebemos como entrada:

- um grafo orientado (ou dirigido)  $G=(V,E)$ ,
- com custo  $c(e)$  em cada aresta ' $e$ ' em  $E$ .

E queremos encontrar:

- o valor do caminho mínimo de ' $u$ ' até ' $v$ ' para todo par  $u, v$  em  $V$ .
- Também gostaríamos que esses caminhos fossem devolvidos.

No caso de haver um circuito negativo na entrada

- o valor dos caminhos mínimos não está bem definido.
  - Por isso, tal fato deve ser reportado.

Uma estratégia para resolver o problema é

- executar um algoritmo de caminhos mínimos a partir de cada vértice.
- Este procedimento leva tempo
  - $O(n * \text{tempo do algoritmo de caminhos mínimos utilizado})$ .

Se os custos da entrada são não negativos

$$\Theta(m \log n)$$

- podemos usar o algoritmo de Dijkstra, que leva tempo  $\Theta(m \log n)$ .
- Portanto, nosso algoritmo para encontrar
  - caminhos mínimos de todos para todos levará tempo
    - $n * \Theta(m \log n) = \Theta(n m \log n)$ .  $\rightarrow m \cdot \Theta(m \log n)$

- Se o grafo é esparso, i.e.,  $m = \Theta(n)$  temos

- $\Theta(n m \log n) = \Theta(n^2 \log n)$ .

$$m = \Theta(n) \Rightarrow \Theta(n^2 \log n)$$

- o que é muito bom, já que, apenas para devolver os valores das soluções,
  - precisamos preencher  $n^2$  posições.

- Se o grafo for denso, i.e.,  $m = \Theta(n^2)$  temos

- $\Theta(n m \log n) = \Theta(n^3 \log n)$

$$m = \Theta(n^2) \Rightarrow \Theta(n^3 \log n)$$

- o que é razoável, já que gastamos pouco mais que tempo linear
  - por caminho mínimo encontrado.

Se os custos da entrada podem ser negativos,

- temos o algoritmo de Floyd-Warshall, que leva tempo  $\Theta(n^3)$ ,
- o que é muito bom no caso do grafo denso.
- Agora, se o grafo tem custos negativos e é esparso
  - será que conseguimos um algoritmo com maior eficiência?

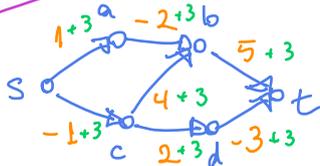
$$\Theta(n^3)$$

# Recalculando custos das arestas

↳ Lembrar os valores em cada aresta

## Tentando nos livrar dos custos negativos de maneira inocente

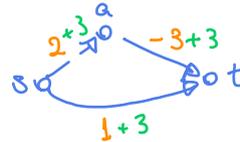
- Exemplo e contraexemplo



$$P_1 = s \rightarrow a \rightarrow b \rightarrow t \quad c(P_1) = 4 + 9$$

$$P_2 = s \rightarrow c \rightarrow d \rightarrow t \quad c(P_2) = -2 + 9$$

$$P_3 = s \rightarrow c \rightarrow b \rightarrow t \quad c(P_3) = 8 + 9$$

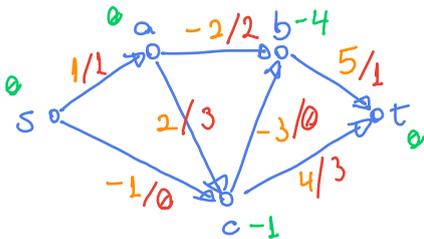


$$P_1 = s \rightarrow a \rightarrow t \quad c(P_1) = -1 + 6 = 5$$

$$P_2 = s \rightarrow t \quad c(P_2) = \overset{\wedge}{1} + \overset{\vee}{3} = 4$$

## Técnica de recálculo de custos do algoritmo de Johnson

- Para  $e = (u, v)$  fazemos  $c'(e) = c(e) + p_u - p_v$



$$P_1 = s \rightarrow a \rightarrow b \rightarrow t \quad c(P_1) = 4$$

$$P_2 = s \rightarrow a \rightarrow c \rightarrow b \rightarrow t \quad c(P_2) = 5$$

$$P_3 = s \rightarrow c \rightarrow t \quad c(P_3) = 3$$

$$P_4 = s \rightarrow c \rightarrow b \rightarrow t \quad c(P_4) = 1$$

$$e = (u, v)$$

$$c'(e) = c(e) + p_u - p_v$$

$$c'(P_1) = 1 + 2 + 1 = 4$$

$$c'(P_2) = 1 + 3 + 0 + 1 = 5$$

$$c'(P_3) = 0 + 3 = 3$$

$$c'(P_4) = 0 + 0 + 1 = 1$$

⊗ Será que os valores não mudam? //

Propriedade 1) a mudança de custos não altera a ordem relativa

*de custo //*

- entre os caminhos com mesma origem e destino.

Demonstração: Tome um caminho qualquer P entre 's' e 't'.

- Calculando o custo original de P temos

$$c(P) = \sum_{e \in P} c(e)$$

- Calculando o custo modificado de P temos

$$\begin{aligned} c'(P) &= \sum_{e \in P} c'(e) \\ &= \sum_{e=(u,v) \in P} (c(e) + p_u - p_v) \\ &= p_s - p_t + \sum_{e=(u,v) \in P} c(e) \\ &= c(P) + p_s - p_t \end{aligned}$$

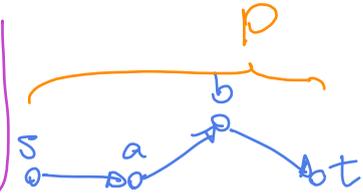
$$c'(P) = \sum_{e \in P} c'(e) = \sum_{e=(u,v) \in P} (c(e) + p_u - p_v) = c(P) + p_s - p_t$$

onde a penúltima desigualdade vale pois, para cada vértice 'v'

- interno do caminho P, o valor  $p_v$  aparece duas vezes no somatório,
  - uma vez com  sinal positivo e outra vez com  sinal negativo.

Note que, independente de qual seja o caminho P entre 's' e 't',

- a diferença entre  $c(P)$  e  $c'(P)$  depende apenas de  $p_s$  e de  $p_t$ .
- Portanto, a mudança de custos não altera a ordem relativa
  - entre os caminhos com mesma origem e destino.



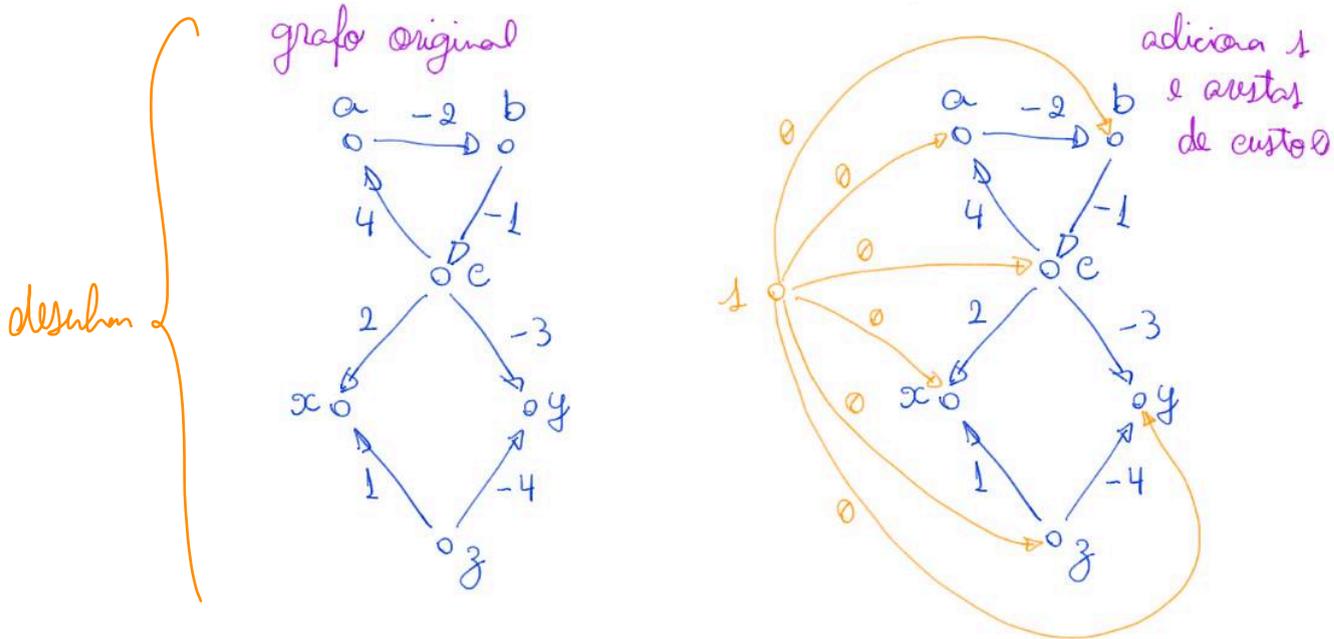
$$\begin{aligned} c'(P) &= c'(s,a) + c'(a,b) + c'(b,t) \\ &= c(s,a) + p_s - \cancel{p_a} + \\ &\quad c(a,b) + \cancel{p_a} - \cancel{p_b} + \\ &\quad c(b,t) + \cancel{p_b} - p_t \\ &= \sum_{e \in P} c(e) + p_s - p_t \end{aligned}$$

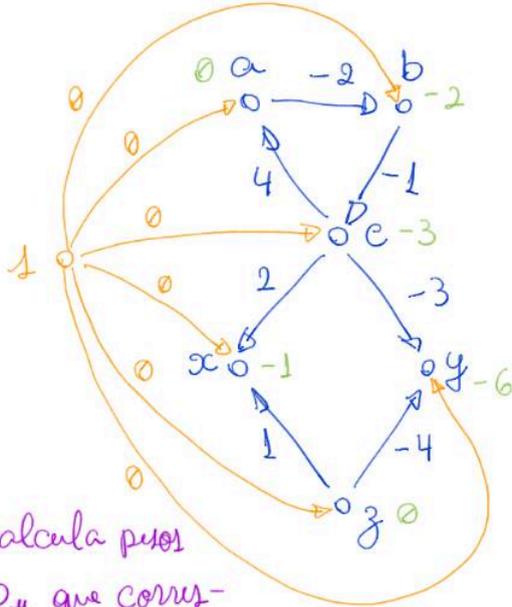
*de custo //*

Será que existem esse pesos/potenciais especiais para os vértices

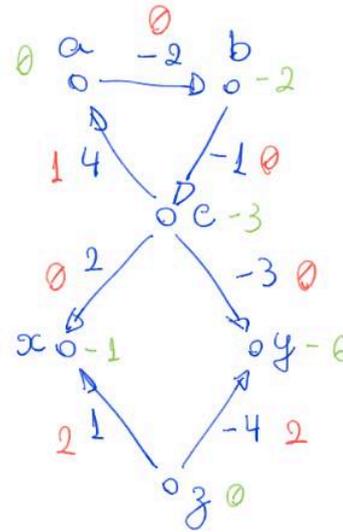
- que eliminam os custos negativos?
  - Se sim, como encontrá-los?
- Solução candidata:
  - o custo do caminho mais negativo que termina em cada vértice.

Exemplo:





calcula pesos  
 $P_u$  que corres-  
 pondem ao caminho  
 mínimo de  $s$  a  $u$



calcula  $c'(u,v) = c(u,v) + P_u - P_v$

⊛ Elimina os pesos negativos !!!  
 Será coincidência ?

Será que esse procedimento sempre funciona?

Propriedade 2) o custo do caminho mais negativo que termina em cada vértice

- é o peso/potencial que torna todas as arestas não negativas.

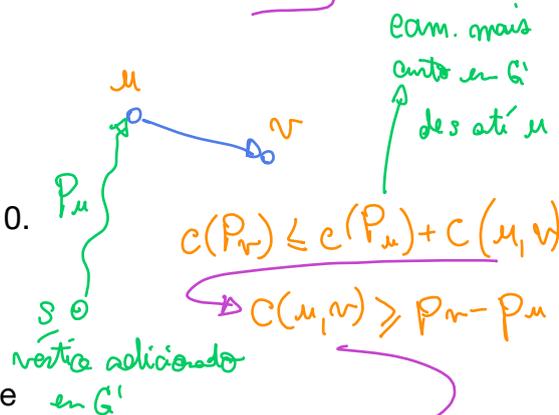
Demonstração: note que o valor  $p_u$  para um vértice 'u' qualquer

- corresponde ao caminho mínimo de 's' até 'u'.
- Como 's' tem uma aresta de custo zero entrando em todos os vértices,
- o custo dos caminhos mínimos originados em 's' será sempre  $\leq 0$ .

$\leq 0$

Considere uma aresta (u, v) qualquer.

- Um caminho possível para ir de 's' até 'v' é
  - ir de 's' até 'u' e então usar a aresta (u, v).
- Portanto
  - $p_v \leq p_u + c(u, v) \rightarrow c(u, v) + p_u - p_v \geq 0$ .
- Mas isso conclui a demonstração, pois
  - $c'(u, v) = c(u, v) + p_u - p_v \geq 0$ .



Como tomamos uma aresta (u, v) qualquer, mostramos que

- a mudança de custos torna não negativos os custos de todas as arestas.

Portanto,

$$c'(u, v) = c(u, v) + p_u - p_v \geq p_v - p_u + p_u - p_v = 0$$

## Algoritmo de Johnson

algJohnson( $G=(V,E)$ ,  $c$ ):

1 - construa  $G'$  adicionando um vértice 's'

- e uma aresta com custo '0' indo de 's' até cada 'v' em  $V$ .

2 - execute o algoritmo de Bellman-Ford em  $G'$  com custos 'c' a partir de 's'.

- Para cada vértice 'v' em  $V$  seja
  - $P_v$  = caminho mínimo encontrado pelo algoritmo de Bellman-Ford,
  - e  $p_v = c(P_v)$

3 - para cada aresta  $(u, v)$  em  $E$

- calcule custos  $c'(u, v) = c(u, v) + p_u - p_v$

4 - para cada vértice 'v' em  $V$  execute o algoritmo de Dijkstra em  $G$

- com custos  $c'$  a partir de 'v'.

Sejam  $d'(u, v)$  as distâncias obtidas

- na diversas execuções do algoritmo de Dijkstra.

5 - Para cada par de vértices  $u, v$  em  $V$  calcule  $d(u, v) = d'(u, v) - p_u + p_v$

Eficiência:

1 -  $\Theta(n)$

2 -  $\Theta(n \cdot m)$

3 -  $\Theta(m)$

4 -  $n \cdot \Theta(m \log n) = \Theta(n \cdot m \log n)$

5 -  $\Theta(n^2)$

como  $n = O(m)$ , o tempo do algoritmo é dominado por  $\Theta(n \cdot m \log n)$ ,

- que supera o algoritmo de Floyd-Warshall em grafos esparsos.

Corretude do algoritmo deriva das propriedades

- 1) a mudança de custos não altera a ordem relativa
  - entre os caminhos com mesma origem e destino,
- e 2) o custo do caminho mais negativo que termina em cada vértice
  - é o peso/potencial que torna todas as arestas não negativas.
- O passo 5 decorre de  $c'(P) = c(P) + p_s - p_t$ 
  - para qualquer caminho  $P$  começado em  $s$  e terminado em  $t$ .