

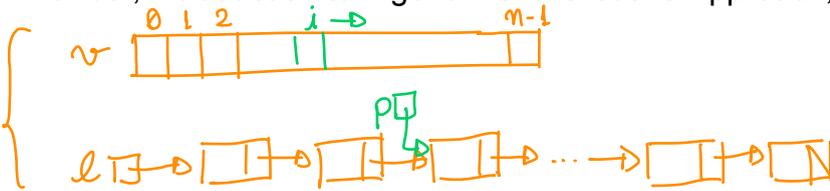
# Algoritmos e Estruturas de Dados 2 (AED2)

## Revisão de ~~busca binária e crescimento de funções~~ <sup>seqüencial</sup>

"Busca binária está para algoritmos assim como a roda está para mecânica: ela é simples, elegante e imensamente importante"

- U. Manber, Introduction to Algorithms: a Creative Approach, 1989.

### Busca seqüencial



Para resolver este problema, temos de

- devolver a posição de um determinado elemento x em um vetor de inteiros v.

Uma ideia básica é percorrer o vetor verificando se x é o elemento de cada posição.

Algoritmo iterativo que busca um elemento x em um vetor v de tamanho n

```
int buscaSeqüencial1(int v[], int n, int x) {
    int i = 0;
    while (i < n && v[i] != x)
        i++;
    if (i < n) return i;
    return -1;
}
```

*busca Seq (v[], n, x):*  
 $i = 0$  vetor não acabou não achou x  
 enquanto ( $i < n \wedge v[i] \neq x$ ):  
 $i = i + 1$   
 se ( $i < n$ ) devolva i  
 devolva -1

$O(n)$  iterações

### Variações:

- Uma variação do algoritmo anterior é percorrer o vetor do fim para o início.
  - Neste caso, se o elemento não for encontrado i sai do laço valendo -1,
    - o que permite eliminar o if.
- Quiz1: Embora esta variante também resolva o problema,
  - ela pode devolver valor diferente numa situação específica. Qual?

Eficiência de tempo: No pior caso o algoritmo precisa

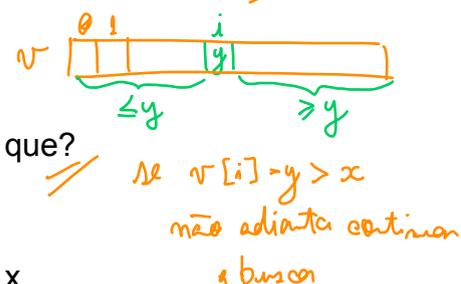
- percorrer o vetor inteiro, realizando da ordem de n operações, i.e.,  $O(n)$ . *E no melhor caso?  $O(1)$*

Eficiência de espaço:  $O(1)$ , pois só usa uma pequena quantidade

- de variáveis cujos tamanhos não dependem de n.

Quiz2: E se o vetor estiver ordenado, nossa busca seqüencial pode ser melhorada?

- Supondo que o vetor está em ordem crescente e
  - que estamos percorrendo-o do início ao fim,
- quando encontrarmos algum valor maior que x
  - sabemos que não adianta continuar buscando. Por que?
- O seguinte algoritmo utiliza essa ideia.



Algoritmo iterativo que realiza busca seqüencial de um elemento x

- em um vetor v em ordem crescente de tamanho n.

*Parar aqui*

```
int buscaSequencial2(int v[], int n, int x) {
    int i = 0;
    while (i < n && v[i] < x) i++;
    if (i < n && v[i] == x) return i;
    return -1;
}
```

Convenções e variações:

- O algoritmo anterior devolve -1 se não encontrou o elemento.
- Outra convenção válida é devolver a posição em que
  - o elemento deveria ser inserido, de modo a manter a ordenação.
- Quiz3: Como modificar o algoritmo para refletir esta convenção?

Eficiência de tempo: o número de operações no pior caso é da ordem de  $n$ ,

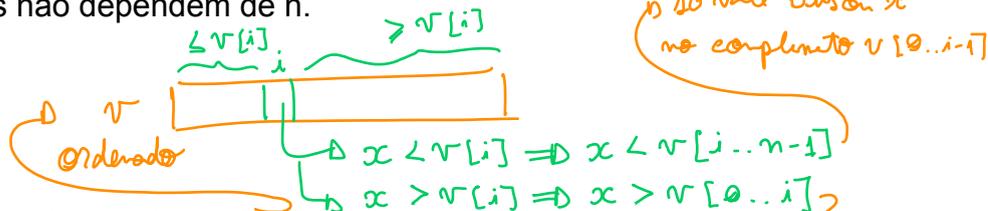
- ou, simplesmente,  $O(n)$ ,
- mas vale notar que a constante é melhor no caso médio,
  - já que, em média, após percorrer metade do vetor
    - encontramos um elemento  $\geq x$  e saímos do laço.

Eficiência de espaço:  $O(1)$ , pois só usa uma pequena quantidade de variáveis,

- cujos tamanhos não dependem de  $n$ .

até aqui

## Busca binária



A ideia da busca binária deriva da seguinte propriedade de vetores ordenados:

- Se o valor buscado  $x$  é menor que o valor na  $i$ -ésima posição do vetor  $v$ ,
  - i.e.,  $x < v[i]$ ,
- Então  $x$  é menor que todo valor em  $v[i..n-1]$ .
  - Portanto,  $x$  só pode ser encontrado
    - no subvetor complemento  $v[0..i-1]$ .
- Caso contrário, i.e.,  $x > v[i]$ , temos  $x$  maior que todo valor em  $v[0..i]$ .
  - Portanto,  $x$  só pode ser encontrado
    - no subvetor complemento  $v[i+1..n-1]$ .

*só vale buscar x no complemento  $v[i+1..n-1]$*

Essa propriedade significa que,

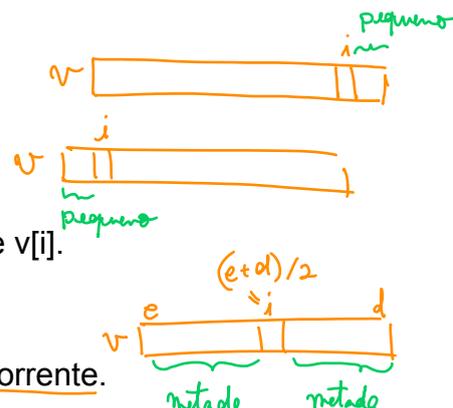
- dependendo do índice  $i$  do valor  $v[i]$  com o qual comparamos  $x$ ,
  - podemos descartar grandes pedaços do vetor.
- Por isso, devemos escolher sabiamente o índice  $i$ .

Note que, um índice  $i$  próximo dos extremos do vetor corrente

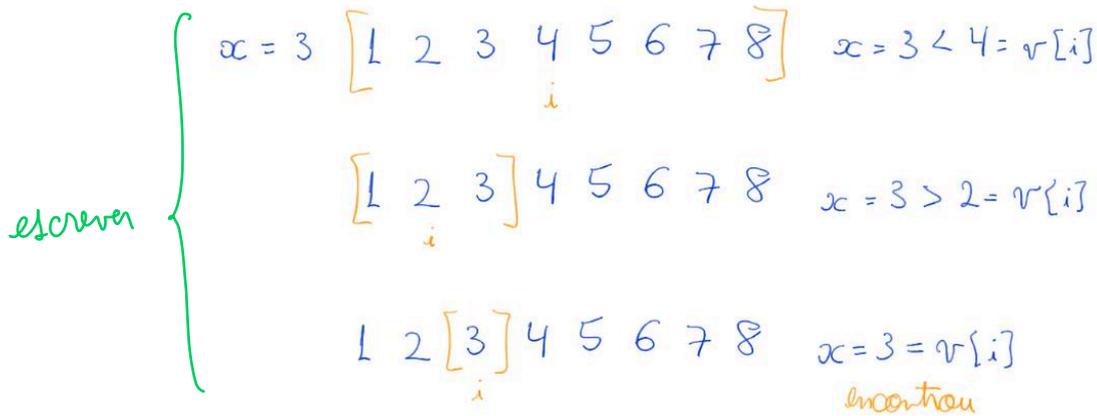
- pode resultar em descartes pequenos,
  - dependendo do resultado da comparação entre  $x$  e  $v[i]$ .

Assim, o valor  $\frac{i}{2}$  que nos garante descartes significativos,

- independente de tal resultado é igual ao meio do vetor corrente.



Exemplo de busca binária:



Algoritmo recursivo para busca binária de um elemento x

- em um vetor v em ordem crescente de tamanho n.

```
int buscaBinariaR(int v[], int e, int d, int x) {
```

```
    int m;
    if (d < e) return -1;
    m = (e + d) / 2;
    if (v[m] == x) return m;
    if (v[m] < x) return buscaBinariaR(v, m + 1, d, x);
    return buscaBinariaR(v, e, m - 1, x);
}
```

*buscaBinR(v[], e, d, x):*

se  $e > d$ : devolva -1 — não achou  
 $m = (e + d) / 2$   
 se  $v[m] == x$ : devolva m — achou  
 se  $v[m] < x$ : desce à dir.  
 ∴ devolva buscaBinR(v, m+1, d, x)  
 ∴ devolva buscaBinR(v, e, m-1, x)

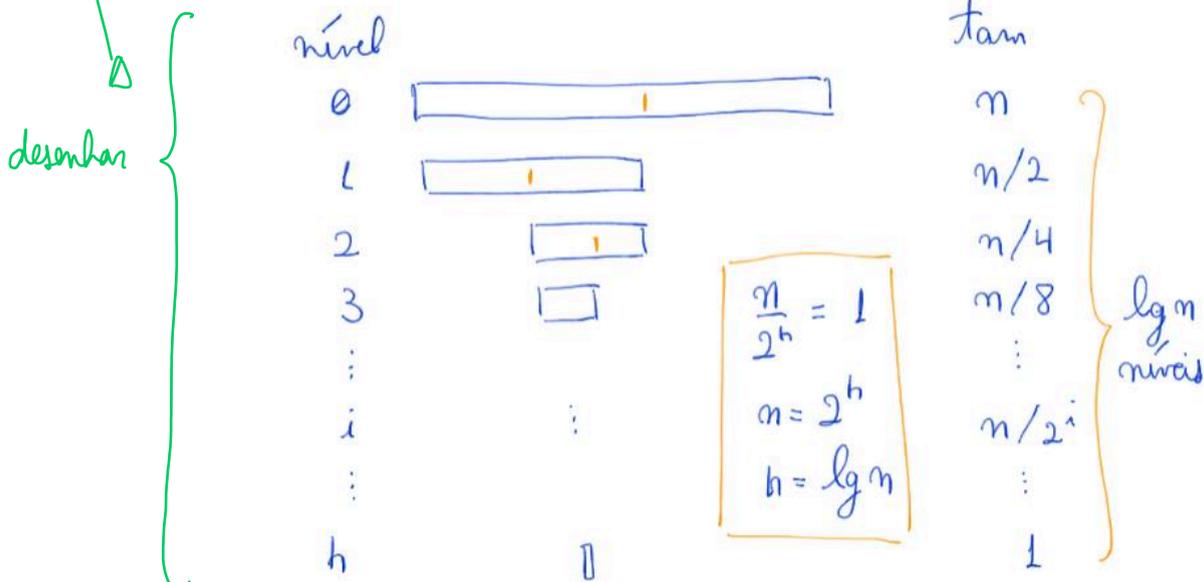
```
int buscaBinaria2(int v[], int n, int x) {
```

```
    return buscaBinariaR(v, 0, n - 1, x);
}
```

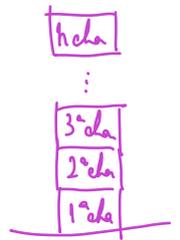
função envelope { buscaBin(v, n, x):  
 ∴ devolva buscaBinR(v, 0, n-1, x)

Eficiência de tempo: Cada chamada da função buscaBinariaR

- desencadeia no máximo uma chamada recursiva, na qual um dos extremos
  - (e ou d) é atualizado com m (+ ou - 1), sendo que  $m = (e + d) / 2$ .
- Por isso, o vetor corrente (que começa em e e termina em d)
  - diminui de pelo menos metade a cada chamada recursiva.
- Intuitivamente, podemos pensar que a cada chamada recursiva
  - o vetor que começa com tamanho n é dividido pela metade.



- Assim, depois de aproximadamente  $\lg n$  chamadas recursivas,
  - seu tamanho é reduzido a 1, e as chamadas terminam.
- Como o número de operações realizadas
  - localmente em cada chamada da função é constante,
    - o algoritmo leva tempo da ordem de  $\lg n$ , ou,  $O(\lg n)$ .



### Eficiência de espaço:

- $O(\log n)$ , devido ao tamanho da cadeia de chamadas recursivas. (altura da pilha de recursão)

### Algoritmo iterativo para busca binária de um elemento x

- em um vetor  $v$  em ordem crescente de tamanho  $n$ .

```
int buscaBinaria(int v[], int n, int x) {
    int e, m, d;
    e = 0;
    d = n - 1;
    while (e <= d) {
        m = (e + d) / 2;
        if (v[m] == x)
            return m;
        if (v[m] < x) e = m + 1;
        else d = m - 1;
    }
    return -1;
}
```

busca Bin (v[], n, x):

```

: e = 0; d = n-1;
: enquanto (e <= d):
:   m = (e+d)/2
:   se (v[m] = x): devolva m — achou
:   se (v[m] < x): e = m+1 — desce à dir.
:   senão d = m-1 — desce à esq.
: devolva -1 — não achou
```

### Eficiência de tempo: $O(\log n)$ , sendo que a demonstração

- é igual aquela feita para o algoritmo recursivo,
  - substituindo chamada recursiva por iteração na argumentação.

### Eficiência de espaço: $O(1)$ , pois só usa uma pequena quantidade

- de variáveis auxiliares, cujos tamanhos não dependem de  $n$ .

## Tabela de símbolos

Também é chamada de dicionário.

- Corresponde a um conjunto de itens,
  - em que cada item possui uma chave e um valor.
- Suporta diversas operações sobre os itens,
  - sendo busca a principal delas.
- Trata-se de um Tipo Abstrato de Dado, pois
  - o foco está no propósito da estrutura, e não em sua implementação.

Estamos interessados nas seguintes operações:

- busca - dada uma chave  $k$ , devolva um apontador
  - para um objeto com esta chave. Se não existir devolva "none".

- min (max) - devolva um apontador
  - para um objeto com a menor (maior) chave.
- predecessor (sucessor) - dada uma chave k, devolva um apontador
  - para o objeto com a maior (menor) chave menor (maior) que k.
    - Se não existir devolva "none".
- percurso ordenado - devolva todos os objetos
  - seguindo a ordem de suas chaves.
- seleção - dado um inteiro i, entre 1 e n, devolva um apontador
  - para o objeto com a i-ésima menor chave.
- rank - dada uma chave k, devolva o número de objetos
  - com chave menor ou igual a k.

Curiosidade: Note que as posições na seleção vão de 1 a n, não de 0 a n - 1.

- Isso faz as operações de rank e seleção serem inversas entre si.

Vamos começar a pensar na implementação de uma tabela de símbolos

- e nas estruturas de dados que podemos usar para tanto.

### Implementação em vetor ordenado

Considere um vetor ordenado v de tamanho n.

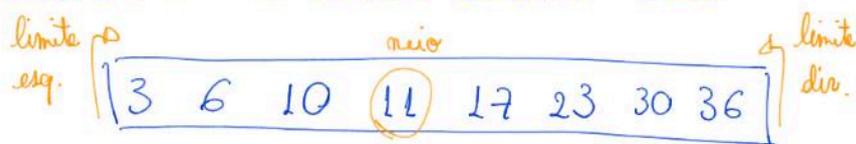
- Como podemos implementar as operações anteriores?

Exemplificar operações com o seguinte vetor

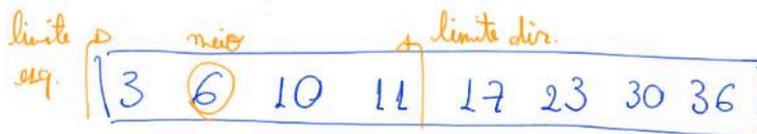
- 3    6    10    11    17    23    30    36

percurso ordenado: 3 6 10 11 17 23 30 36

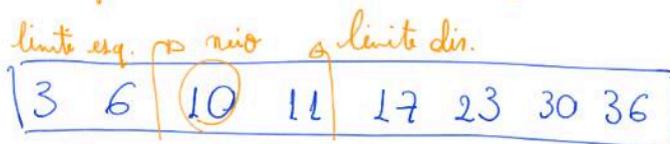
busca(8): usando busca binária temos



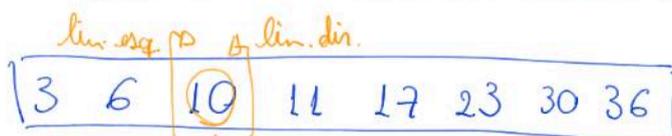
1º passo:  $8 \leq 11 \Rightarrow$  buscar no subvetor à esquerda



2º passo:  $8 > 6 \Rightarrow$  buscar no subvetor à direita



3º passo:  $8 \leq 10 \Rightarrow$  buscar no subvetor à esquerda



Caso parada: limite dir. = limite esq. + 1

min:  $[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

predecessor(10): usando busca binária temos

$[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

localiza o elemento

$[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

devolve o anterior, se não cair fora do vetor

seleção(7):  $[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

rank(12): usando busca binária

$[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

encontra posição em que a chave deveria estar

$[3, 6, 10, 11, 17, 23, 30, 36]$

devolve número de elementos à esq. da posição,  
no caso 4

### Eficiência das operações:

- busca -  $O(\log n)$ , deriva da busca binária.
- min (max) -  $O(1)$ .
- predecessor (sucessor) -  $O(\log n)$ , deriva da busca binária.
- percurso ordenado -  $O(n)$ , mínimo possível já que é o tamanho da saída.
- seleção -  $O(1)$ .
- rank -  $O(\log n)$ , deriva da busca binária.

### Quiz4: Qual é então o ponto fraco dos vetores ordenados?

- Não são eficientes quando o conjunto de itens é dinâmico.
  - inserção -  $O(n)$ . Por que?
  - remoção -  $O(n)$ . Por que?



Árvores binárias de busca balanceadas combinam características

- dos vetores ordenados e das listas ligadas
- para implementar tabelas de símbolos
  - que trabalham com conjuntos dinâmicos.