

AED2 - Aula 10

Ordenação por intercalação (mergesort)

Projeto de algoritmos por divisão e conquista

- Dividir: o problema é dividido em subproblemas menores do mesmo tipo.
- Conquistar: os subproblemas são resolvidos recursivamente, sendo que os subproblemas pequenos são caso base.
- Combinar: as soluções dos subproblemas são combinadas numa solução do problema original.

Ideia do mergesort

- Dividir o vetor a ser ordenado em dois subvetores, cada um com metade do tamanho original.
- Ordenar cada subvetor recursivamente, sendo que subvetores com 0 ou 1 elementos já estão ordenados.
- Intercalar (merge) os subvetores ordenados resultantes.

Algoritmo mergeSort recursivo

```
// p indica a primeira posicao e r-1 a ultima
void mergeSortR(int v[], int p, int r)
{
    int m;
    if (r - p > 1)
    {
        m = (p + r) / 2;
        // m = p + (r - p) / 2;
        mergeSortR(v, p, m);
        mergeSortR(v, m, r);
        intercala(v, p, m, r);
    }
}
```

Algoritmo de intercalação de subvetores ordenados

```
// primeiro subvetor entre p e q-1, segundo subvetor entre q e r-1
void intercala1(int v[], int p, int q, int r)
{
    int i, j, k, tam;
    i = p;
    j = q;
    k = 0;
    tam = r - p;
    int *w = malloc(tam * sizeof(int));

    while (i < q && j < r)
    {
```

```

    if (v[i] <= v[j])
        w[k++] = v[i++];
    else // v[i] > v[j]
        w[k++] = v[j++];
}
while (i < q)
    w[k++] = v[i++];
while (j < r)
    w[k++] = v[j++];
for (k = 0; k < tam; k++)
    v[p + k] = w[k];
free(w);
}

```

Invariantes e corretude do intercala:

- no início de cada iteração temos
 - $w[0..k-1]$ contém os elementos de $v[p..i-1]$ e $v[q..j-1]$
 - $w[0..k-1]$ está ordenado
 - $w[h] \leq v[l]$ para $0 \leq h < k$ e $i \leq l < q$
 - $w[h] \leq v[l]$ para $0 \leq h < k$ e $j \leq l < r$

Eficiência de tempo do intercala:

- O número de operações é linear no tamanho do subvetor sendo intercalado, ou seja, $O(r-p)$.
 - Para verificar isso, note que em cada iteração, de qualquer laço, k aumenta de 1 e seu valor nunca supera $r-p$.

Curiosidade:

- Sedgewick propõe uma versão mais interessante do algoritmo de intercalação, chamado intercalação com sentinelas.

// primeiro subvetor entre p e q-1, segundo subvetor entre q e r-1

```
void intercala2(int v[], int p, int q, int r)
```

```

{
    int i, j, k, *w;
    w = malloc((r - p) * sizeof(int));

    for (i = p; i < q; ++i)
        w[i - p] = v[i];
    for (j = q; j < r; ++j)
        w[r - p + q - j - 1] = v[j];
    i = 0;
    j = r - p - 1;
    for (k = p; k < r; ++k)
        if (w[i] <= w[j])
            v[k] = w[i++];
        else

```

```

        v[k] = w[j--];
    free(w);
}

```

- Você consegue entender por que a função anterior funciona?
- Por que ela não precisa de laços para copiar as sobras do primeiro ou segundo subvetor?
- Quais os invariantes do seu laço principal?

Corretude do mergeSort:

- Pelo caso base $p + 1 \geq r$ sabemos que nosso algoritmo devolve subvetores ordenados quando estes tem tamanho menor ou igual a 1.
- Supondo que nosso algoritmo ordena corretamente um subvetor de tamanho $n/2$, verificamos que ele ordena um vetor de tamanho n , uma vez que a função intercala funciona corretamente (note que é necessário provar, usando invariantes, a corretude desta função).

Eficiência de tempo do mergeSort:

- Usamos uma árvore (binária) de recursão na análise.
- O número de níveis da árvore é $\log_2 n + 1$, já que:
 - no nível 0 temos n elementos no vetor,
 - $\log_2 n$ é o número de vezes que podemos dividir n por 2 antes dele se tornar menor ou igual a 1 (caso base).
- O número de subproblemas no nível j é 2^j .
- O tamanho do vetor dos subproblemas do nível j é $n/2^j$.
- Uma chamada do mergeSort realiza basicamente um teste, seguido de duas chamadas recursivas e uma chamada de intercala.
- Como intercala é uma função com eficiência linear, o trabalho não recursivo realizado por mergeSort num vetor de tamanho m é $c \cdot m$, para alguma constante c .
- Assim, o trabalho realizado por nível da árvore é dado pelo número de subproblemas por nível vezes o trabalho não recursivo realizado por subproblema, i.e.,
 - $2^j \cdot c \cdot (n/2^j) = c \cdot n$.
- Por fim, o trabalho total é dado pela soma no número de níveis da árvore do trabalho realizado por nível desta, i.e.,
 - $\sum_{j=0}^{\log_2 n} c \cdot n = c \cdot n \sum_{j=0}^{\log_2 n} 1 = c \cdot n \cdot (1 + \log_2 n) = cn \log_2 n + cn = O(n \log n)$.
- Numa comparação rápida, para $n = 10^6$ e 10^9 temos:
 - $\log_2 n \approx 20$ e 30 .
 - $n \log_2 n \approx 2 \cdot 10^7$ e $3 \cdot 10^{10}$
 - $n^2 = 10^{12}$ e 10^{18}

- Supondo que um computador realize 1 Giga (10^9) operações por segundo, temos:
 - um algoritmo de ordenação $O(n \log n)$ leva, da ordem de, centésimos de segundo e 30 segundos,
 - um algoritmo de ordenação $O(n^2)$ leva, da ordem de, 16 minutos e 32 anos.

Estabilidade:

- ordenação é estável.
 - por que? Mostre que isso vale usando indução.

Eficiência de espaço:

- ordenação não é in place, pois usa a rotina intercala que precisa de vetor auxiliar (e portanto memória) proporcional ao tamanho dos vetores sendo intercalados.

Curiosidade:

- podemos usar o algoritmo insertionSort como caso base do mergeSort.
- isso é interessante porque o insertionSort tem constante menor que o mergeSort, sendo por isso mais rápido quando n é pequeno.

Algoritmo mergeSort iterativo:

- que em cada iteração intercala 2 blocos de tamanho b .

```
void mergeSortI(int v[], int n)
{
    int b = 1;
    while (b < n)
    {
        int p = 0;
        while (p + b < n)
        {
            int r = p + 2 * b;
            if (r > n)
                r = n;
            intercala1(v, p, p + b, r);
            p = p + 2 * b;
        }
        b = 2 * b;
    }
}
```

Animação:

- Visualization and Comparison of Sorting Algorithms - www.youtube.com/watch?v=ZZuD6iUe3Pc